Systèmes Didactiques s.a.r.l.
Equipement pour l'enseignement expérimental, scientifique et technique

Date d'édition : 31.10.2026



Ref : 33-026

Système de lévitation magnétique - LabVIEW(tm)

Avec carte d'interface et câbles pour LabVIEW(tm) avec documentation en anglais.

Système de lévitation magnétique, partie opérative identique à la référence 33-006 PCI

Ce système est composé d'une bille creuse en acier de diamètre 25 mm qui flotte dans une pièce. Les contrôles analogiques et numériques peuvent être mis en ?uvre (applicable pour MATLAB, y compris la carte d'interface MATLAB et câble).

Matériel livré :
33-210 Unité Mécanique, 33-301
Interface de régulation analogique.
Carte NI PCI-6221 DAQ.

Produits alternatifs

Ref : 33-006-PCI
Système de lévitation magnétique - Nécessite logiciel MATLAB non fourni
Avec carte interface PCI 1x168PIN 175x100 mm et câbles pour MATLAB(tm). Documentation en anglais





Ce système est composé d'une bille creuse en acier de diamètre 25 mm qui flotte dans une pièce.
Les contrôles analogiques et numériques peuvent être mis en oeuvre (applicable pour MATLAB, y compris la carte d'interface MATLAB et câble).

Caractéristiques
Entièrement compatible avec MATLAB Source de courant intégrée
Unité de table autoportante autonome
Capteur infrarouge
Double équilibrage
Sensibilité aux perturbations
Système non linéaire

SYSTEMES DIDACTIQUES s.a.r.l.
Savoie Hexapole - Actipole 3 - 242 Rue Maurice Herzog - F 73420 VIVIERS DU LAC
Tel : 04 56 42 80 70 | Fax : 04 56 42 80 71
www.systemes-didactiques.fr

Date d'édition : 31.10.2026

Système instable
Linéarisation autour d'un point de fonctionnement Convertisseur A/N et N/A
Reconnaissance de circuits fermés
Etat du régulation PID
Exécution et contrôle de suivi

Thèmes d'apprentissage
Méthodes de contrôle analogiques et numériques
Contrôle en circuit fermé
Commande numérique en temps réel
Linéarisation d'un système non linéaire
Méthodes de conversion boucle fermée
Régulation PID
Exemples d'heure et d'influence

Caractéristiques techniques :
Dimensions (emballées): largeur 530 mm x profondeur 450 mm x hauteur 450 mm
Poids: brut 13,9 kg, net 12,6 kg

En option:
Supplément requis:
MATLAB modèles pour Système de suspension magnétique (33-942-SW)
PC avec un système d'exploitation Windows (non fourni) adaptable (Win 7 ou Win 10, 64bit)avec la version MATLAB choisie par l'utilisateur et un emplacement PCI. MATLAB ver 8.6 (2015ba) pour Win 7 ou ver 9.2 (2017a) ou ultérieure sont prises en charge (non fournis).
Le toolbox de MATLAB doit inclure: - Simulink, Système de régulation, système d'Identification, Target Windows temps-réel, Matlab Coder, Simulink Coder (non fournis)